

АВТОИЗОМЕТРИИ И АВТОПОДОБИЯ АЛГЕБРЫ ЛИ $\mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$

М.Н. Подоксенов

к.ф.-м.н., доцент, заведующий кафедрой ГиМА, e-mail: Michael.Vitebsk@gmail.com

В.В. Черных

студентка, e-mail: chernykh_valeriya@mail.ru

Витебский государственный университет им. П.М. Машерова,
Витебск, Республика Беларусь

Аннотация. Рассматривается четырёхмерная алгебра Ли $\mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$, снабжённая лоренцевым скалярным произведением. Находятся все однопараметрические группы изометрий и подобий, являющиеся одновременно автоморфизмами алгебры Ли, а также условия существования таких однопараметрических групп. Условия существования связаны с расположением идеалов алгебры Ли относительно конуса изотропных векторов.

Ключевые слова: алгебра Ли, лоренцева метрика, автоморфизм, подобие, изометрия.

1. Постановка задачи

Линейное преобразование алгебры Ли $F : \mathcal{G} \rightarrow \mathcal{G}$ называется автоморфизмом, если оно сохраняет операцию скобки: $[FX, FY] = F[X, Y] \forall X, Y \in \mathcal{G}$. Пусть в алгебре Ли \mathcal{G} задано евклидово или лоренцево скалярное произведение $\langle \cdot, \cdot \rangle$. Преобразование $F : \mathcal{G} \rightarrow \mathcal{G}$ называется подобием с коэффициентом e^μ , если $\langle FX, FY \rangle = e^{2\mu} \langle X, Y \rangle, \forall X, Y \in \mathcal{G}$. В случае $\mu = 0$ преобразование F называется изометрией.

Преобразование, являющееся одновременно подобием и автоморфизмом, будем называть автоподобием или гомотетическим автоморфизмом. Преобразование, являющееся изометрией и автоморфизмом, будем называть автоизометрией.

Риманово или лоренцево многообразие (M, g) называется самоподобным, если оно допускает существенную однопараметрическую группу подобий. Пусть рассматриваемое многообразие G представляет односвязную экспоненциальную группу Ли, и пусть \mathcal{G} — соответствующая ей алгебра Ли. Тогда задача поиска левоинвариантных лоренцевых метрик на группе Ли G , при которых она является самоподобным многообразием, сводится к следующей задаче: необходимо найти все однопараметрические группы автоподобий $F(t) : \mathcal{G} \rightarrow \mathcal{G}$ (см. [1]).

В работе [2] были найдены все способы задания лоренцева скалярного произведения на четырёхмерной алгебре Ли $\mathcal{H}_f \oplus \mathcal{R}$, при которых эта алгебра

Ли допускает однопараметрическую группу автоподобий или автоизометрий. Цель данной работы: найти все автоподобия и автоизометрии четырёхмерной алгебры Ли $\mathcal{G}_4 = \mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$, относящейся к VI типу Бианки (подтип VI₁), при условии задания на ней лоренцева скалярного произведения. Для случая евклидова скалярного произведения эта задача решена в работе [3].

Задача нахождения однопараметрических групп автоизометрий рассматриваемой алгебры Ли и условий на скалярное произведение, при выполнении которых такие группы существуют, представляет интерес по следующей причине. Её решение позволит в дальнейшем выяснить размерность группы движений однородного лоренцева многообразия соответствующей связной группы Ли.

2. Основные результаты

В подходящем базисе (E_1, E_2, E_3, E_4) коммутационные соотношения алгебры Ли $\mathcal{G}_4 = \mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$ задаются одним равенством: $[E_1, E_2] = E_2$. Будем называть такой базис каноническим. Эта алгебра Ли содержит трёхмерный коммутативный идеал \mathcal{L} , являющийся линейной оболочкой векторов E_2, E_3, E_4 , а также двумерный центр \mathcal{Z} , являющийся линейной оболочкой векторов E_3, E_4 . Одномерное подпространство $\mathbf{R}E_2$ является производной алгеброй Ли: $\mathbf{R}E_2 = \mathcal{G}_4^{(2)} = [\mathcal{G}_4, \mathcal{G}_4]$.

Все указанные выше векторные подпространства должны быть инвариантными относительно автоморфизмов алгебры Ли. Поэтому любой автоморфизм алгебры Ли $F : \mathcal{G}_4 \rightarrow \mathcal{G}_4$ в каноническом базисе задаётся матрицей

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ \beta & \alpha & 0 & 0 \\ \gamma & 0 & \varepsilon & \mu \\ \delta & 0 & \lambda & \nu \end{pmatrix},$$

где $\alpha \neq 0$, $\begin{vmatrix} \varepsilon & \mu \\ \lambda & \nu \end{vmatrix} \neq 0$, а все остальные коэффициенты могут принимать любые значения. Итак, полная группа автоморфизмов алгебры Ли \mathcal{G}_4 восьмимерная.

В дальнейшем обозначаем $E'_i = F(E_i)$, $i = 1, 2, 3, 4$, где $F : \mathcal{G}_4 \rightarrow \mathcal{G}_4$ — преобразование алгебры Ли \mathcal{G}_4 ; скалярное произведение будем называть метрикой и обозначать $X \cdot Y$, а обозначение $\langle X, Y \rangle$ будем использовать для линейной оболочки векторов X, Y . Вектор, скалярный квадрат которого равен 1 или -1 , будем называть единичным.

В следующей теореме сигнатура характеризует метрику, которая индуцируется на указанном идеале, матрица Грама и матрица группы преобразований указаны в каноническом базисе; во всех случаях $\varepsilon > 0, \nu \neq 0, \mu \neq 0$ и $t \in \mathbf{R}$. Например, запись $E_2 : (+)$ означает, что вектор E_2 является пространственно-подобным, а запись $E_2 : (0)$ означает, что вектор E_2 является изотропным. Если для группы автоподобий положить $\mu = 0$, то получим группу автоизометрий.

Теорема 1. Пусть на алгебре Ли $\mathcal{G}_4 = \mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$ задано лоренцево скалярное произведение сигнатуры $(+, +, +, -)$. Тогда эта алгебра Ли допускает однопараметрические группы автоподобий и автоизометрий только в следующих случаях, указанных в таблицах 1 и 2.

Таблица 1. Автоизометрии

Условие	Матрица Грама	Матрица, задающая однопараметрическую группу преобразований
$\mathcal{L} : (+, +, +),$ $E_2 \in Z^\perp$	$\Gamma_1 = \begin{pmatrix} -\varepsilon & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$F_1(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos t & -\sin t \\ 0 & 0 & \sin t & \cos t \end{pmatrix}$
$\mathcal{L} : (+, +, -),$ $E_2 : (-),$ $E_2 \in Z^\perp$	$\Gamma_2 = \begin{pmatrix} \varepsilon & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$F_2(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos t & -\sin t \\ 0 & 0 & \sin t & \cos t \end{pmatrix}$
$\mathcal{L} : (+, +, -),$ $E_2 : (+),$ $E_2 \in Z^\perp$	$\Gamma_3 = \begin{pmatrix} \varepsilon & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$F_3(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \operatorname{ch} t & \operatorname{sh} t \\ 0 & 0 & \operatorname{sh} t & \operatorname{ch} t \end{pmatrix}$
$\mathcal{L} : (+, +, -),$ $Z : (+, +),$ $E_2 : (0)$	$\Gamma_4 = \begin{pmatrix} \varepsilon & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$F_4(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & e^{\mu t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{-\mu t} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Для доказательства теоремы нам понадобится одна лемма. Пусть L — трёхмерное пространство, на котором заданы евклидова, лоренцева или вырожденная метрики сигнатуры $(+, +, 0)$, H — его двумерное подпространство, на котором индуцируется невырожденная метрика. Тогда, как показано в [3], в L можно выбрать базис (E_1, E_2, E_3) , состоящий из единичных векторов, такой что $E_1 \notin H, E_1 \notin H^\perp, E_3 \in H, E_3 \cdot E_1 = E_3 \cdot E_2 = 0$, при этом E_2 сонаправлен ортогональной проекции вектора E_1 на двумерное подпространство H . Важно отметить, что такой базис можно выбрать даже в случае, когда метрика является вырожденной. Там же доказана следующая лемма.

Лемма 1. Пусть линейное преобразование $F : L \rightarrow L$ сохраняет скалярное произведение. Если вектор E_1 является собственным вектором этого преобразования, а подпространство H инвариантно относительно этого

преобразования, то F действует по формулам:

$$F(E_1) = \theta E_1, F(E_2) = \theta E_2, F(E_3) = \pm E_3, \theta = \pm 1.$$

Таблица 2. Автоподобия

Условие	Матрица Грама	Матрица, задающая однопараметрическую группу преобразований
$\mathcal{L} : (+, +, 0),$ $\mathcal{Z} : (+, 0),$ $E_2 : (+)$ $E_2 \in Z^\perp$	$\Gamma_5 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$F_5(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & e^{\mu t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{2\mu t} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & e^{\mu t} \end{pmatrix}$
$\mathcal{L} : (+, +, 0),$ $\mathcal{Z} : (+, 0),$ $E_2 : (+)$ $E_2 \in Z^\perp$	$\Gamma_6 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$F_6(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ t^2/2 & 0 & 1 & t \\ t & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$
$\mathcal{L} : (+, +, 0),$ $\mathcal{Z} : (+, 0),$ $E_2 : (+)$ $E_2 \notin Z^\perp$	$\Gamma_7 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 + \varepsilon \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 + \varepsilon & 0 & \varepsilon \end{pmatrix}$	$F_7(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -t & 1 & 0 & 0 \\ t^2/2 & 0 & 1 & t \\ t & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$
$\mathcal{L} : (+, +, 0),$ $\mathcal{Z} : (+, +),$ $E_2 : (0)$	$\Gamma_8 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$F_8(t) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & e^{2\mu t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{\mu t} \cos t & -e^{\mu t} \sin t \\ 0 & 0 & e^{\mu t} \sin t & e^{\mu t} \cos t \end{pmatrix}$

Замечание 1. Матрица Грама выбранного базиса имеет вид:

$$\begin{pmatrix} 1 & g_{12} & 0 \\ g_{12} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Если скалярное произведение является вырожденным, то её определитель должен быть равен нулю. Следовательно, $g_{12} = \pm 1$. Изменив, при необходимости, направление одного из векторов E_1 или E_2 , получим $g_{12} = 1$. Тогда вектор $E_1 - E_2$ является изотропным. Для пространства с невырожденной метрикой g_{12} может быть произвольным, отличным от ± 1 .

Лемма верна и в случае, когда вектор E_1 является изотропным, только в матрице Грама будет $g_{11} = 0$.

Необходимо отметить некоторые свойства трёхмерного пространства L с вырожденной метрикой. Пусть метрика имеет сигнатуру $(+, +, 0)$, и относительно базиса (E_1, E_2, E_3) скалярное произведение векторов $X(x_1, x_2, x_3), Y(y_1, y_2, y_3)$ задаётся формулой $X \cdot Y = x_2y_2 + x_3y_3$. Если двумерное подпространство P не содержит вектор E_1 , то на нём индуцируется положительно определённая метрика и $P^\perp = \mathbf{R}E_1$. Если двумерное подпространство P содержит вектор E_1 , то на нём индуцируется вырожденная метрика и P^\perp есть двумерное подпространство, которое тоже содержит E_1 .

3. Доказательство теоремы

Доказательство. Рассмотрим несколько случаев расположения идеалов алгебры Ли \mathcal{G}_4 относительно конуса изотропных векторов. Идеалы $\mathcal{L}, \mathcal{Z}, \mathbf{R}E_2 = \mathcal{G}_4^{(2)}$ должны быть инвариантны относительно любого автоподобия или автоизометрии алгебры Ли \mathcal{G}_4 . Согласно лемме автоизометрии сводятся только к симметриям, в тех случаях, когда E_2 не ортогонален \mathcal{Z} и при этом на \mathcal{Z} индуцируется невырожденная метрика. Поэтому мы такие случаи из рассмотрения исключаем. Базис, который мы выбираем, всегда предполагается каноническим, если не оговорено противное.

Случай 1. На идеале L индуцируется положительно определённое скалярное произведение. Мы можем выбрать базис так, что $E_1 \perp \mathcal{L}, E_2^2 = 1$ (см. рис. 1 а)). Любое автоподобие $F : \mathcal{G}_4 \rightarrow \mathcal{G}_4$ должно оставлять инвариантным идеал \mathcal{L} . Поэтому сохраняет направление вектора E_1 , а, значит, выполнено $E_1' = E_1$. Поэтому автоподобий при таком способе задания метрики быть не может.

Пусть $E_2 \perp \mathcal{Z}$. Тогда можем дополнить E_2 до ортонормированного базиса (E_2, E_3, E_4) в \mathcal{L} . Тогда матрица Грама базиса (E_1, E_2, E_3, E_4) имеет вид Γ_1 (см. табл. 1), а алгебра Ли \mathcal{G}_4 допускает автоизометрии, действие которых задаётся с помощью одной из следующих матриц:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \pm 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos t & -\sin t \\ 0 & 0 & \sin t & \cos t \end{pmatrix}, \tag{1}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \pm 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos t & \sin t \\ 0 & 0 & \sin t & -\cos t \end{pmatrix}, \tag{2}$$

$t \in R$. Однопараметрическую группу образуют только изометрии, действие которых описывается матрицей (1) со знаком «+» во второй строке, т. е. матрицей $F_1(t)$ (см. табл. 1).

Случай 2. На идеале \mathcal{L} индуцируется знаконеопределённое скалярное произведение. Мы можем выбрать канонический базис так, что $E_1 \perp \mathcal{L}$. Так же, как и в случае 1, для любого автоподобия выполнено $E'_1 = E_1$.

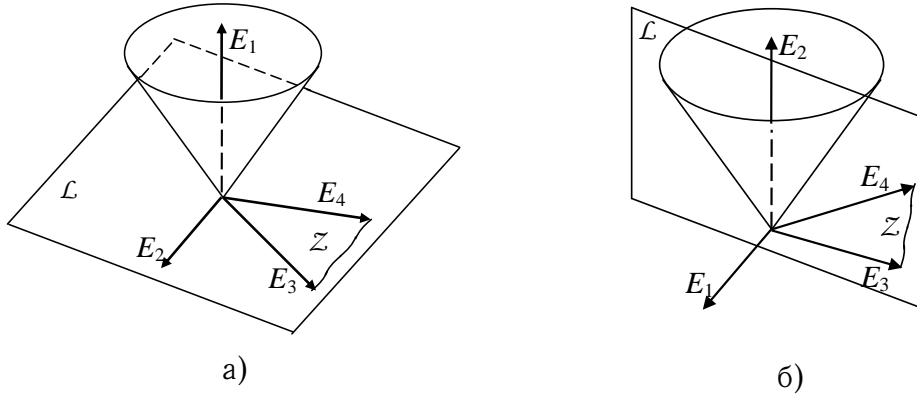


Рис. 1. Расположение базисных векторов

2.1. Пусть вектор E_2 времениподобный и $E_2 \perp \mathcal{Z}$ (см. рис. 1 б)). Точно также, как и в случае 1, алгебра Ли допускает автоизометрии, действие которых описывается с помощью одной из матриц (1) или (2). Однопараметрическую группу образуют только изометрии, действие которых описывается матрицей (1) со знаком «+» во второй строке. Это значит, мы имеем матрицу $F_2(t)$; матрица Грама имеет вид Γ_2 (см. табл. 1).

2.2. Пусть вектор E_2 пространственноподобный и $E_2 \perp \mathcal{Z}$ (см. рис. 2 а)). Точно также, как и в случае 1, алгебра Ли допускает только автоизометрии, действие которых описывается с помощью матрицы

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \pm 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \theta \operatorname{ch} t & \tau \operatorname{sh} t \\ 0 & 0 & \theta \operatorname{sh} t & \tau \operatorname{ch} t \end{pmatrix}, \theta = \pm 1, \tau = \pm 1, t \in R.$$

Однопараметрическую группу образуют только преобразования при $\theta = \tau = 1$. Таким образом, мы имеем матрицу $F_3(t)$; матрица Грама имеет вид Γ_3 (см. табл. 1).

2.3. Пусть вектор E_2 не изотропный, и на \mathcal{Z} индуцируется вырожденная метрика (см. рис. 2 б)). Тогда в \mathcal{Z} существует единственное изотропное направление, которое равно $\mathcal{Z}^\perp \cap \mathcal{L}$. Поэтому $E_2 \notin \mathcal{Z}^\perp$. Выберем E_3 принадлежащим этому направлению, а $E_4 \perp E_2$, причём можем сделать E_4 и E_2 единичными.

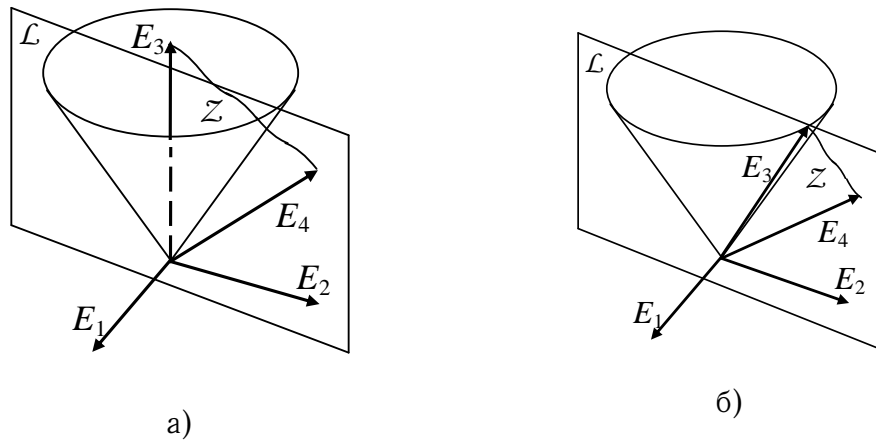


Рис. 2. Расположение базисных векторов

Матрица Грама имеет вид

$$\begin{pmatrix} \varepsilon & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \pm 1 & g_{23} & 0 \\ 0 & g_{23} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

При этом $g_{23} = E_2 \cdot E_3 \neq 0$. Любая автоизометрия сохраняет направления $\mathbf{R}E_2, \mathbf{R}E_3, \mathbf{R}E_4$, и поскольку $g_{23} \neq 0$, она действует по формулам $E'_1 = E_1, E'_2 = \theta E_2, E'_3 = \theta E_3, E'_4 = \pm E_4, \theta = \pm 1$. Следовательно, однопараметрические группы автоизометрий отсутствуют.

2.4. Пусть вектор E_2 изотропный, и на \mathcal{Z} индуцируется вырожденная метрика. Выберем E_3 и E_4 так же, как и в случае 2.3 (см. рис. 3 а)). В этом случае, любая изометрия имеет два инвариантных изотропных собственных вектора, лежащих в идеале \mathcal{L} . Хорошо известно, что преобразование, действующее на двумерном подпространстве $\langle E_2, E_3 \rangle$ по формулам $E'_2 = e^{\nu t} E_2, E'_3 = e^{-\nu t} E_3$, является изометрией. В итоге мы имеем полную группу изометрий, которая задаётся матрицами вида

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \theta e^{\nu t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \theta e^{-\nu t} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \pm 1 \end{pmatrix}, \nu \neq 0, \theta = \pm 1.$$

Однопараметрическую группу образуют только преобразования, для которых $\theta = 1$ и $E'_4 = E_4$, т. е. задающиеся матрицей $F_4(t)$.

За счёт умножения векторов E_2 и E_3 на числа, отличные от нуля, мы можем добиться, что $E_2 \cdot E_3 = 1$. Заметим, что на рисунке 3 а) изображён для удобства вектор $-E_2$. В итоге матрица Грама принимает вид Γ_4 (таблица 1).

Случай 3. На идеале \mathcal{L} индуцируется вырожденное скалярное произведение.

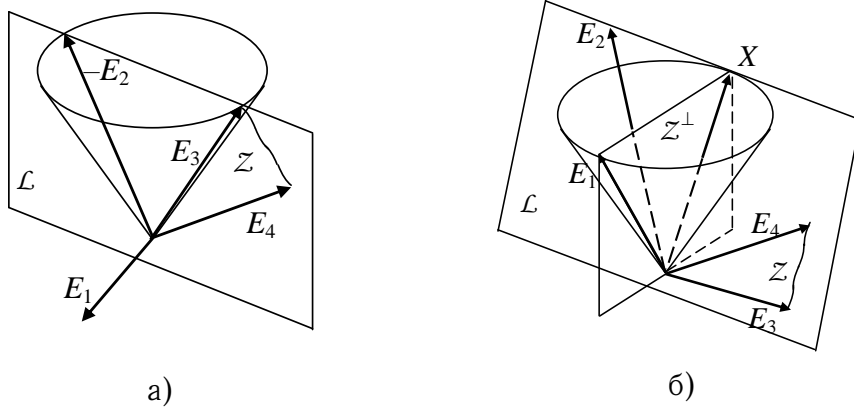


Рис. 3. Расположение базисных векторов

3.1. Вектор E_2 не изотропен, и на центре \mathcal{Z} индуцируется евклидово скалярное произведение (см. рис. 3 б)). Тогда $E_2 \notin \mathcal{Z}^\perp$.

Подпространство \mathcal{Z}^\perp двумерно, и на нём индуцируется лоренцево скалярное произведение. Это подпространство инвариантно относительно действия любых автоподобий и автоизометрий, а значит, два его изотропных направления тоже должны быть инвариантны. Выберем $E_1 \in \mathcal{Z}^\perp, E_1 \notin \mathcal{L}, E_1^2 = 0$ так, чтобы сохранялась операция скобки Ли, и пусть вектор X принадлежит второму изотропному направлению в \mathcal{Z}^\perp . Подпространство E_1^\perp содержит E_1 и \mathcal{Z} , причём $E_1^\perp \cap \mathcal{L} = \mathcal{Z}$. Поэтому E_1^\perp не может содержать E_2 . Значит, $g_{12} = E_1 \cdot E_2 \neq 0$. Дополним E_2 до базиса во всём \mathcal{L} так, чтобы E_3, E_4 образовывали ортонормированный базис в \mathcal{Z} и E_3 был коллинеарен ортогональной проекции единичного вектора E_2 на \mathcal{Z} . Согласно замечанию, матрица Грама примет вид

$$\begin{pmatrix} 0 & g_{12} & 0 & 0 \\ g_{12} & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Согласно лемме любое автоподобие должно действовать по формулам

$$E'_1 = E_1, E'_2 = k\theta E_2, E'_3 = k\theta E_3, E'_4 = \pm k E_4, \theta = \pm 1, k > 0.$$

Такое преобразование будет подобием, только если $X' = k^2 X$. С другой стороны, $X' = k\theta X$, поскольку X коллинеарен $E_2 - E_3$. Следовательно, $k = 1$; тем самым алгебра Ли допускает только автоизометрии типа симметрий, т. е. однопараметрические группы автоизометрий отсутствуют.

3.2. Вектор E_2 не изотропен, на центре \mathcal{Z} индуцируется вырожденное скалярное произведение. Тогда в \mathcal{Z} существует только одно изотропное направление, и оно ортогонально E_2 . Выбираем E_3 , принадлежащим этому направлению

(см. рис. 4 а)). При любой изометрии или подобии вектор E_3 является собственным.

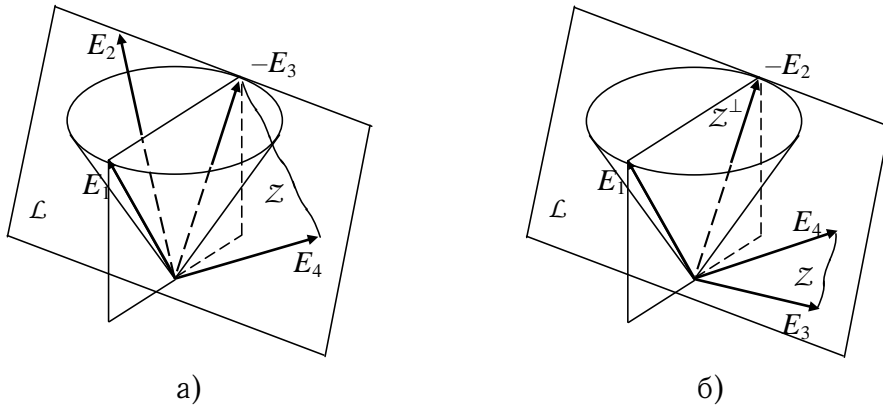


Рис. 4. Расположение базисных векторов

Следует рассмотреть два варианта: автоподобие имеет два изотропных собственных направления или оно имеет только одно такое направление.

Пусть автоподобие F имеет ещё одно изотропное собственное направление J . Выберем E_1 , принадлежащим этому направлению, а $E_4 \perp E_1$. Согласно [4] относительно некоторого базиса (e_1, e_2, e_3, e_4) , F задаётся матрицей вида

$$e^{\mu t} \begin{pmatrix} e^{\nu t} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & e^{-\nu t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & * & * \\ 0 & 0 & * & * \end{pmatrix}, \nu \neq 0, \mu \neq 0, \theta = \pm 1, t \in \mathbf{R}, \quad (3)$$

где звёздочками обозначена ортогональная матрица Q ; матрица Грама данного базиса имеет вид

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

В этом случае можем считать, что $E_1 = \lambda_1 e_1, E_3 = \lambda_2 e_2$, и, учитывая общий вид автоморфизмов, имеем $\mu = -\nu$, т. е. $E'_1 = E_1$. Если отбросить тривиальный случай $\mu = \nu = 0$, преобразование вида (3) имеет собственный вектор, не принадлежащий подпространству $\mathcal{P} = \langle E_1, E_3 \rangle$, только если матрица Q пропорциональна единичной матрице и $E_2 \in \mathcal{P}^\perp$.

Поскольку $g_{13} = E_1 \cdot E_3 \neq 0$, то направление вектора E_3 не может меняться на противоположное. В результате общий вид матриц всех автоподобий в выбранном базисе:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \theta e^{\mu t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{2\mu t} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \theta e^{\mu t} \end{pmatrix}, \mu \neq 0, \theta = \pm 1, t \in \mathbf{R}.$$

Однопараметрическую группу образуют преобразования с $\theta = 1$, т. е. задающиеся матрицей $F_5(t)$. Умножая E_3 на число, можем добиться, что $g_{13} = 1$; так же нормируем E_2 и E_4 , причём можем выбрать $E_4 \in E_2^\perp$. Матрица Грама принимает вид Γ_5 (см. табл. 2).

Пусть автоподобие F имеет только одно изотропное собственное направление $\mathbf{R}E_3$. Тогда, согласно [4], существует базис (e_1, e_2, e_3, e_4) в \mathcal{G}_4 , в котором матрица однопараметрической группы гомотетий и матрица Грама имеют вид

$$\begin{pmatrix} 1 & t & t^2/2 & 0 \\ 0 & 1 & t & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Важно отметить, что переход к базису $(\alpha e_1, e_2, \beta e_3, e_4), \alpha\beta = 1$, не меняет ни матрицу Грама, ни общий вид матрицы преобразования.

Единственное изотропное инвариантное направление $\mathbf{R}e_1$ должно совпадать с $\mathbf{R}E_3$. Неизотропное инвариантное направление $\mathbf{R}e_4$ должно совпадать с $\mathbf{R}E_2$. Очевидно, мы имеем два двумерных инвариантных подпространства с вырожденной метрикой: $\langle e_1, e_2 \rangle$ и $\langle e_1, e_4 \rangle$. Однако можно убедиться, что инвариантными являются все подпространства $\langle e_1, \alpha e_2 + \beta e_4 \rangle, \alpha^2 + \beta^2 \neq 0$, и любое из них может выступать в качестве \mathcal{Z} , кроме $\langle e_1, e_4 \rangle$.

Сначала предположим, что $\mathcal{Z} = \langle e_1, e_2 \rangle$. Выберем $E_1 \in \mathbf{R}e_3, E_2 = e_4, e_3 \in \mathbf{R}e_1, E_4 = e_2$. За счёт умножения вектора E_3 на число добьёмся, чтобы $E_1 \cdot E_3 = -1$. В новом каноническом базисе получим ту же матрицу Грама, а матрица однопараметрической группы преобразований примет вид $F_6(t)$ (см. табл. 2). Расположение базисных векторов отличается от рисунка 4 а) только направлением вектора E_3 .

Предположим теперь, что $\mathcal{Z} = \langle e_1, \alpha e_2 + \beta e_4 \rangle, \alpha \neq 0$ (поскольку $E_2 \notin \mathcal{Z}$). Выберем E_1, E_2, E_3, E_4 так же, как и выше. Временно наш базис не является каноническим, и $\mathcal{Z} = \langle e_1, \beta E_2 + \alpha E_4 \rangle$. Сначала мы заменим E_4 на $E_{4,0} = \beta/\alpha E_4$. Тогда в матрице Грама изменится только $g_{44} = \varepsilon > 0$, а матрица $F_6(t)$ не изменится. Теперь окончательно выберем новый вектор $E_4 = E_2 + E_{4,0}$. Пересчитаем матрицу Грама и матрицу $F_6(t)$ для нового базиса. Получим матрицы Γ_7 и $F_7(t)$ (см. табл. 2).

3.3. Вектор E_2 изотропен, на центре \mathcal{Z} индуцируется невырожденное скалярное произведение. Тогда $E_2 \in \mathcal{Z}^\perp$. Выберем канонический базис, как показано на рисунке 4 б), причём E_3 и E_4 образуют ортонормированный базис в \mathcal{Z} и $g_{12} = 1$.

Матрица Грама принимает вид Γ_8 (см. табл. 2). Общий вид матрицы автоподобий:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \pm e^{2\mu t} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & e^{\mu t} \cos t & -e^{\mu t} \sin t \\ 0 & 0 & e^{\mu t} \sin t & e^{\mu t} \cos t \end{pmatrix}. \quad (4)$$

Однопараметрическую группу образуют только преобразования, которые задаются матрицей (4) со знаком «+» во второй строке, т. е. имеем матрицу $F_8(t)$ (см. табл. 2). ■

Заключение

В данной работе мы нашли полную группу автоморфизмов четырёхмерной алгебры Ли $\mathcal{A}(1) \oplus R^2$, определили канонический вид лоренцевых метрик в этой алгебре Ли, при которых она допускает однопараметрическую группу автоизометрий или автоподобий, и указали матрицы, которые задают эти группы преобразований. Полученные результаты будут использованы при построении самоподобных однородных лоренцевых многообразий группы Ли $A^+(1) \times (\mathbf{R}^+)^2$.

ЛИТЕРАТУРА

1. Подоксёнов М.Н. Подобия и изометрии однородного многообразия группы Гейзенберга, снабжённой левоинвариантной лоренцевой метрикой // Вестник Витебского гос. ун-та. 2011. № 5. С. 10–15.
2. Подоксёнов М.Н., Гаджиева Ф.С. Автоподобия и автоизометрии одной четырёхмерной алгебры Ли VI типа Бианки // Вестник Полоцкого гос. ун-та. Серия С. 2019. № 4. С. 124–130.
3. Подоксёнов М.Н., Гуц А.К. Автоизометрии алгебры Ли $\mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$ // Наука – образованию, производству, экономике: материалы 72-й Региональной научно-практической конференции преподавателей, научных сотрудников и аспирантов, Витебск, 20 февраля 2020 г. Витебск : ВГУ им. П.М. Машерова, 2020. С. 27–29.
4. Alekseevski D. Self-similar Lorentzian manifolds // Ann. of Global Anal. Geom. 1985. V. 3, No. 1. P. 59–84.

AUTOISOMETRIES AND AUTOSIMILARITIES OF LIE ALGEBRA $\mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$ **M.N. Podoksenov**

Ph.D. (Phys.-Math.), Associate Professor, Head of the Department "Geometry & Analysis", e-mail: Michael.Vitebsk@gmail.com

V.V. Chernykh

Student, e-mail: chernykh_valeriya@mail.ru

Masherov Vitebsk State University, Vitebsk, Belarus'

Abstract. We consider four-dimensional Lie algebra $\mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$ endowed with Lorentzian scalar product. We find all the one-parameter groups of isometries and similarities, which are simultaneously automorphisms of Lie algebra, and also we find the conditions of existence of such one-parameter group. Conditions of existence are associated with the location of ideals with respect to isotropic cone.

Keywords: Lie algebra, Lorentzian metrics, automorphism, similarity, isometry.

REFERENCES

1. Podoksenov M.N. Podobiya i izometrii odnorodnogo mnogoobraziya gruppy Geizenberga, snabzhennoi levoinvariantnoi lorentsevoi metrikoi. Vestnik Vitsebskogo gos. un-ta, 2011, no. 5, pp. 10-15. (in Russian)
2. Podoksenov M.N. and Gadzhieva F.S. Avtopodobiya i avtoizometrii odnoi chetyrekhmernoj algebry Li VI tipa Bianki. Vestnik Polotskogo gos. un-ta, Seriya S, 2019, no. 4, pp. 124–130. (in Russian)
3. Podoksenov M.N. and Guts A.K. Avtoizometrii algebry Li $\mathcal{A}(1) \oplus \mathcal{R}^2$. Nauka – obrazovaniyu, proizvodstvu, ekonomike: materialy 72-i Regional'noi nauchno-prakticheskoi konferentsii prepodavatelei, nauchnykh sotrudnikov i aspirantov, Vitebsk, 20 fevralya 2020 g., Vitebsk, VGU im. P.M. Masherova Publ., 2020, pp. 27-29. (in Russian)
4. Alekseevski D. Self-similar Lorentzian manifolds. Ann. of Global Anal. Geom., 1985, vol. 3, no. 1, pp. 59–84.

Дата поступления в редакцию: 08.03.2020